

## Vecteurs - Activités

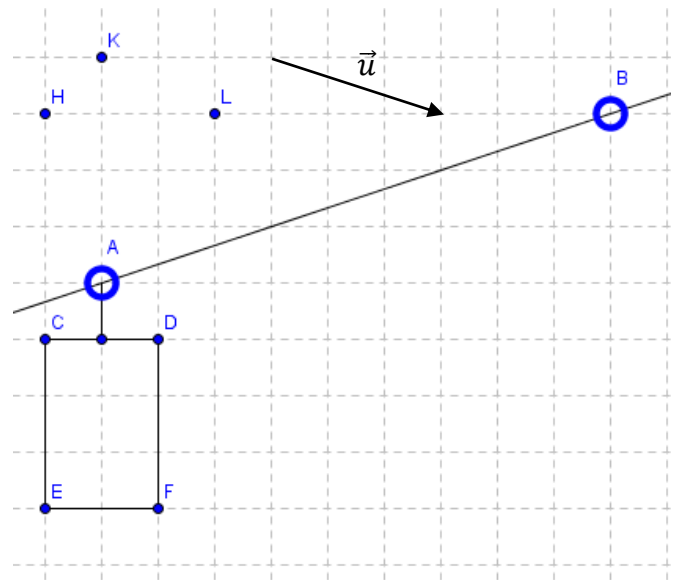
**Activité 1** (La télécabine) : Une télécabine se déplace le long d'un câble de  $A$  vers  $B$ .

1) a. Dessiner ci – dessus la télécabine  $C'D'E'F'$  lorsqu'elle sera arrivée au terminus  $B$ .

b. Comment appelle-t-on le déplacement de la télécabine ?

2) a. Représenter à l'aide d'une flèche le déplacement de la télécabine. Cette flèche est noté  $\overrightarrow{AB}$ .

b. Trois oiseaux représentés par les points  $H, K$  et  $L$  se déplacent en suivant la flèche, noté  $\vec{u}$ , ci-contre. Déterminer les images  $H', K'$  et  $L'$  de  $H, K$  et  $L$  par la translation suivant cette flèche.



3) a. Que dire des flèches  $\overrightarrow{CC'}, \overrightarrow{DD'}, \overrightarrow{EE'}, \overrightarrow{FF'}$  ?

b. Trouver une flèche égale à  $\vec{u}$ .

c. Quelle est la nature des quadrilatères  $ABC'C, ABD'D, ABE'E$  et  $ABF'F$  ?

4) En utilisant les mots suivants, décrire le déplacement :

a. De la télécabine : • Déplacement horizontal =                      • Déplacement vertical =

b. Des trois oiseaux : • Déplacement horizontal =                      • Déplacement vertical =

**Activité 2** (Le cavalier) : Aux échecs, le cavalier peut se déplacer selon les vecteurs  $\overrightarrow{AM_1}, \overrightarrow{AM_2}, \dots, \overrightarrow{AM_8}$ .

1) a. Le cavalier effectue le déplacement  $\overrightarrow{AM_1}$ , puis le déplacement  $\overrightarrow{AM_2}$ . Où se trouve le cavalier après son déplacement ? Ce déplacement est noté  $\overrightarrow{AM_1} + \overrightarrow{AM_2}$

b. Quelle est la nature du quadrilatère  $AM_1CM_2$  ?

c. Compléter de 2 façons l'égalité :  $\overrightarrow{AC} = \overrightarrow{A} \dots + \dots \overrightarrow{C}$

d. Lire les coordonnées de  $\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AM_1}$  et  $\overrightarrow{AM_2}$ .

Que remarque-t-on ?

2) a. Le cavalier effectue le déplacement  $\overrightarrow{AM_1}$  Quel déplacement doit-il effectuer pour retourner en  $A$  ?

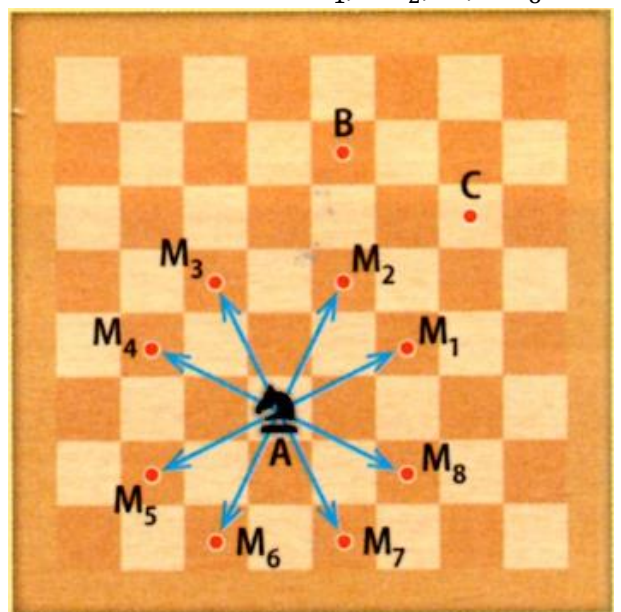
Ce déplacement est noté  $-\overrightarrow{AM_1}$ .

b. Comparer les coordonnées de  $\overrightarrow{AM_1}$  et de  $\overrightarrow{AM_5}$

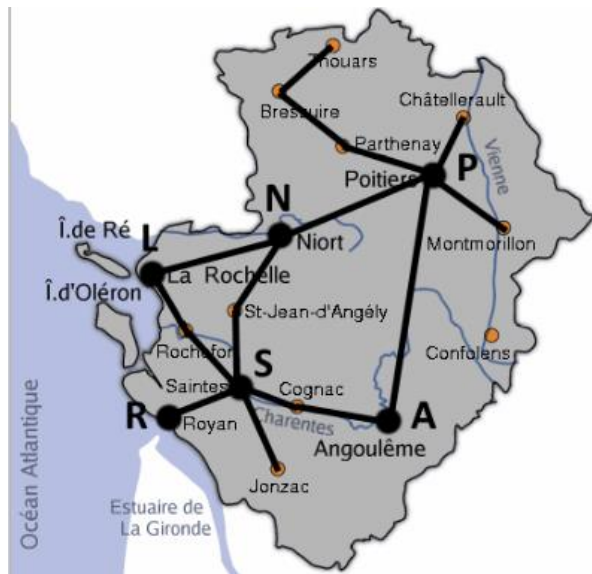
3) On note  $\vec{u} - \vec{v}$  le déplacement  $\vec{u} + (-\vec{v})$ . Réaliser les déplacements suivants :

a.  $\overrightarrow{AD} = \overrightarrow{AM_3} + \overrightarrow{AM_4}$       b.  $\overrightarrow{AE} = \overrightarrow{AM_5} - \overrightarrow{AM_7}$       c.  $\overrightarrow{AM_1} + \overrightarrow{AM_8} - \overrightarrow{AM_1}$       d.  $\overrightarrow{BF} = -\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AM_4}$

4) Déterminer toutes les façons permettant d'amener le cavalier en  $B$  en trois coups.



Activité 3 (Réseau TER) : Voici le plan du réseau TER de la région Poitou-Charentes



Un déplacement entre deux villes peut être représenté par un vecteur.

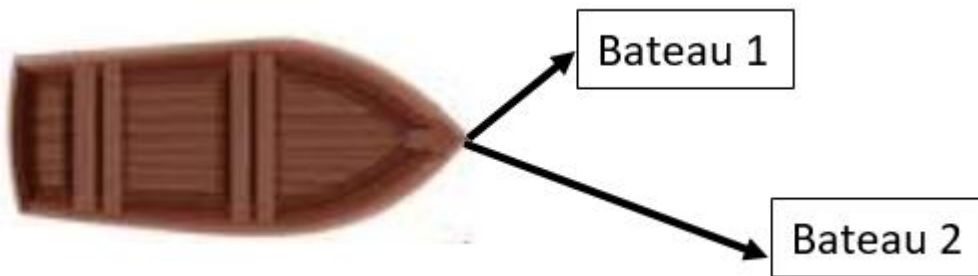
Exemple :  $\overrightarrow{PA}$  représente le trajet Poitiers > Angoulême.

On peut enchaîner deux trajets en utilisant la somme vectorielle.

- 1) Quels sont les deux correspondances possibles pour aller de Poitiers à Saintes ?
- 2) Donner toutes les trajets possibles pour aller de Royan à Poitiers (sans passer deux fois par la même ville)

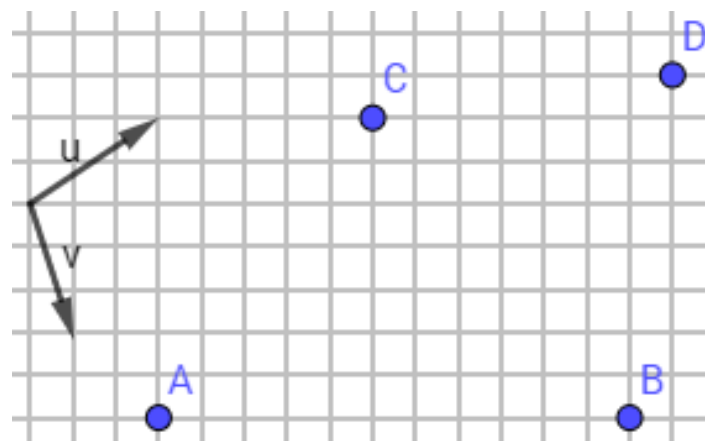
Activité 4 : Remorquage d'un bateau

Un bateau à la dérive, est remorqué par deux remorqueurs dont la force de traction a été représenté par deux vecteurs. Dans quelle direction ira le bateau ?



Activité 5 : Parcours

- 1) En utilisant uniquement les déplacements  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  trouver un chemin permettant d'aller de :
  - a.  $A$  vers  $B$
  - b.  $B$  vers  $C$
  - c.  $C$  vers  $D$
- 2) En déduire une expression du vecteur  $\overrightarrow{AD}$  en fonction des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .
- 3) Comparer les coordonnées du vecteur  $\overrightarrow{AD}$  avec celles du vecteur  $\vec{u}$ .

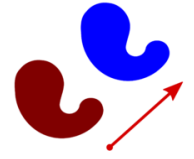


# Chapitre 12 : Vecteurs

## 1 – La notion de vecteur

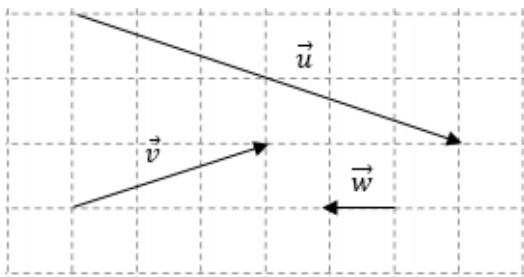
### a. Définition

Introduction : La **translation** d'une figure, est un glissement, sans rotation, retournement, ni déformation de cette figure. Pour décrire le déplacement lié à une translation nous allons introduire un nouvel objet mathématique.



Définition 1 : Un vecteur est un objet mathématique qui se représente par une **flèche**. Il est caractérisé par : Une **direction**, un **sens** et une **longueur**.

Exemple 1 : Trois vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$



Exemple 2 : Le vecteur **d'origine A** et **d'extrémité B**, noté  $\overrightarrow{AB}$ .

- Direction : La droite  $(AB)$
- Sens : De A vers B.
- Longueur : La distance  $AB$

On appelle **translation de vecteur  $\overrightarrow{AB}$** , la translation qui transforme A en B



Exemple 3 : Le **vecteur nul** noté  $\vec{0}$ , qui ne possède ni sens, ni direction et qui est de longueur nulle.

Il correspond à la translation sans déplacement, qui transforme chaque point en lui-même.

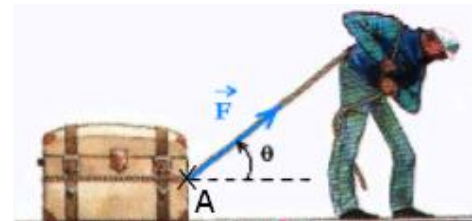
Application (Vecteur Force) : Les vecteurs sont utilisés aussi en Physique pour représenter la notion de **force**.

**Direction** : Orientation de la force

**Sens** : Vers où la force agit

**Intensité** : Grandeur de la force (mesurée en Newton).

**Point d'application** : Endroit où la force s'exerce

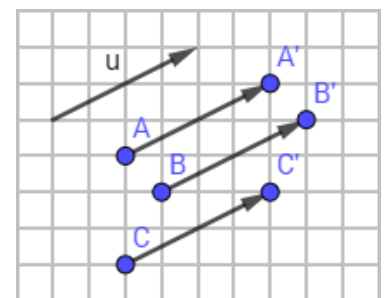


### b. Egalité de deux vecteurs

Définition 2 : Deux vecteurs sont **égaux** s'ils ont même direction, même sens et même longueur.

Exemple 4 :

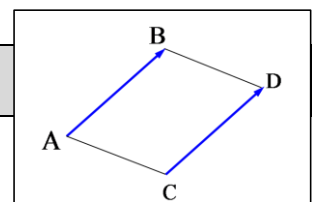
- Tous les vecteurs ci-contre sont égaux :  $\vec{u} = \overrightarrow{AA'} = \overrightarrow{BB'} = \overrightarrow{CC'}$
- On dit que le vecteur  $\overrightarrow{AA'}$  est le **représentant** du vecteur  $\vec{u}$  d'origine A.
- On dit que le vecteur  $\overrightarrow{BA'}$  est le **représentant** du vecteur  $\vec{u}$  d'extrémité B'.
- Un vecteur possède une infinité de représentants.



Remarque : On a  $\overrightarrow{AA} = \overrightarrow{BB} = \overrightarrow{CC} = \dots = \vec{0}$

Propriété 1 : On  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$  si et seulement si  $ABDC$  est un parallélogramme.

Exemple 5 : Dans l'exemple 4,  $\overrightarrow{AA'} = \overrightarrow{BB'}$  donc  $AA'B'B$  est un parallélogramme.



## 2 – Coordonnées d'un vecteur

**Définition 3** : Chaque vecteur  $\vec{u}$  possède un couple de **coordonnées**  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  où :

$x \rightarrow$  Déplacement horizontal et  $y \rightarrow$  Déplacement vertical

**Exemple 5** :

1) Lire les coordonnées des vecteurs :

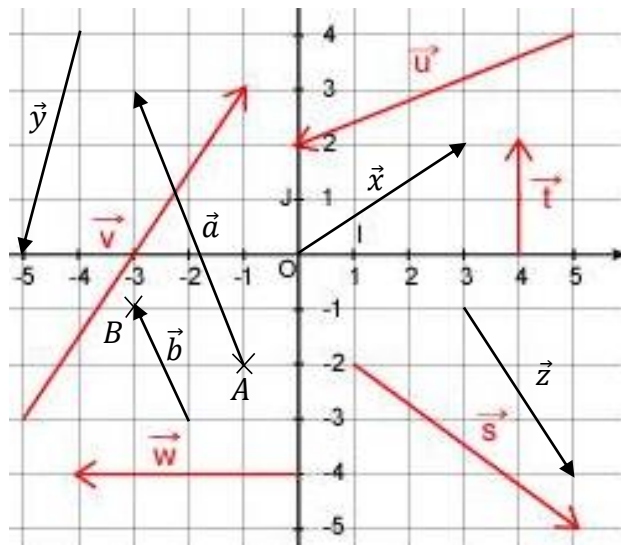
- $\vec{u} \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \end{pmatrix}$
- $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix}$
- $\vec{w} \begin{pmatrix} -4 \\ 0 \end{pmatrix}$
- $\vec{s} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}$
- $\vec{t} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix}$

2) Quels sont les coordonnées du vecteur nul ?  $\vec{0} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,

3) a. Représenter les vecteurs  $\vec{x} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{y} \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \end{pmatrix}$  et  $\vec{z} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ .

b. Tracer le représentant d'origine  $A$  du vecteur  $\vec{a} \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}$ .

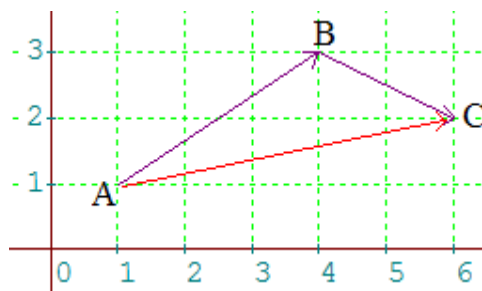
c. Tracer le représentant d'extrémité  $B$  du vecteur  $\vec{b} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$



**Propriété 2** : Le vecteur  $\overrightarrow{AB}$  a pour coordonnées  $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$

**Exemple 6** : On a  $A(1; 1)$  ;  $B(4; 3)$  et  $C(6; 2)$ . Calculer les coordonnées des vecteurs :

- $\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 - 1 \\ 3 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$
- $\overrightarrow{AC} = \begin{pmatrix} x_C - x_A \\ y_C - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 - 1 \\ 2 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $\overrightarrow{BC} = \begin{pmatrix} x_C - x_B \\ y_C - y_B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 - 4 \\ 2 - 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$



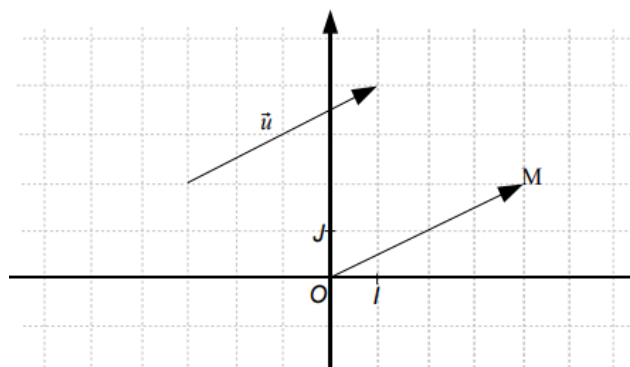
**Propriété 3** : Deux vecteurs sont **égaux** si et seulement si ils possèdent les mêmes coordonnées.

**Propriété 4** : Dans un repère  $(O, I, J)$ , les coordonnées du vecteur  $\vec{u}$  sont égales aux coordonnées du point  $M$  tel que  $\overrightarrow{OM} = \vec{u}$

**Exemple 7** :

Sur la figure le vecteur  $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$  a les mêmes coordonnées

que le point  $M(4,2)$  tel que  $\overrightarrow{OM} = \vec{u}$

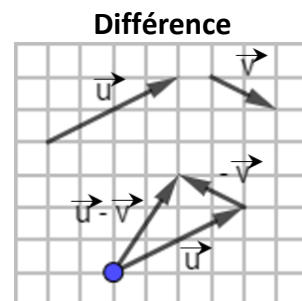
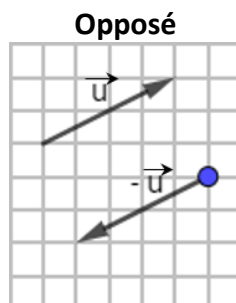
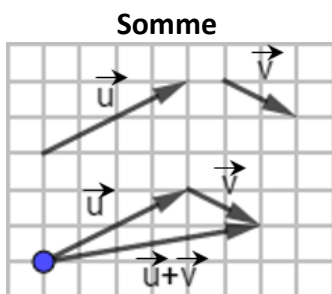


### 3 – Somme de deux vecteurs & Vecteur opposé

#### a. Définitions

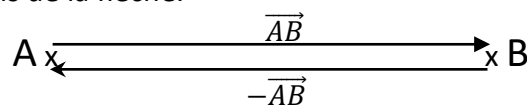
**Définition 4 :** On considère deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

- La **somme** de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ , noté  $\vec{u} + \vec{v}$ , est le vecteur associé à la translation obtenue en enchainant la translation de vecteur  $\vec{u}$ , puis celle de vecteur  $\vec{v}$ .
- L'**opposé** de  $\vec{u}$ , noté  $-\vec{u}$ , est le vecteur qui a même direction, même longueur que  $\vec{u}$  mais un sens différent.
- La **différence** des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ , est le vecteur  $\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v})$



On met les vecteurs « bout à bout ». On inverse le sens de la flèche. On fait la somme de  $\vec{u}$  et de  $-\vec{v}$

**Remarque :** On a  $-\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BA}$ .



**Propriété 5 :** On considère trois vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ . On a les propriétés suivantes :

- |  |  |
|--|--|
| (1) <b>Associativité :</b> $\vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w}$ | (2) <b>Commutativité :</b> $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}$ |
| (3) <b>Élément neutre :</b> $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u} = \vec{u}$              | (4) <b>Symétrique :</b> $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}$           |

#### b. Coordonnées

**Propriété 6 :** On considère deux vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$

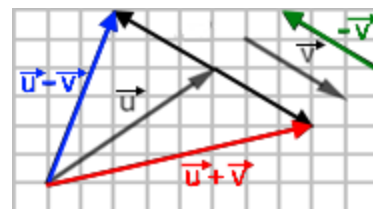
- $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} x+x' \\ y+y' \end{pmatrix}$
- $-\vec{u} \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix}$
- $\vec{u} - \vec{v} \begin{pmatrix} x-x' \\ y-y' \end{pmatrix}$

**Exemple 8 :** Soient  $\vec{u} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$  deux vecteurs.

1) Calculer les coordonnées de :

$$\vec{u} + \vec{v} = \begin{pmatrix} 5+3 \\ 3+(-2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \bullet \quad -\vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \\ -(-2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \bullet \quad \vec{u} - \vec{v} = \begin{pmatrix} 5-3 \\ 3-(-2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

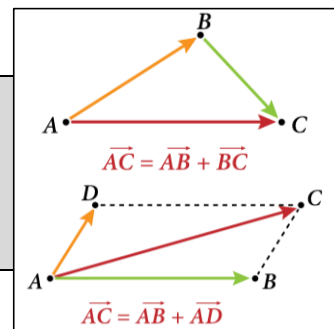
2) Représenter ces trois vecteurs et vérifier graphiquement ces résultats



#### c. Propriétés géométriques de la somme

**Propriété 7 :** Pour tous points A, B, C et D du plan, on a :

- **Relation de Chasles :**  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC}$
- **Règle du parallélogramme :**  $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} = \overrightarrow{AC} \Leftrightarrow ABCD$  est un parallélogramme.



**Exemple 9 :** A l'aide de la relation de Chasles, simplifier les expressions suivantes :

- $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{BA} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC} = \overrightarrow{BC}$
- $\overrightarrow{AP} + \overrightarrow{KT} + \overrightarrow{TA} = \overrightarrow{AP} + \overrightarrow{KA} = \overrightarrow{KA} + \overrightarrow{AP} = \overrightarrow{KP}$
- $\overrightarrow{CM} + \overrightarrow{MR} + \overrightarrow{RC} = \overrightarrow{CC} = \vec{0}$
- $\overrightarrow{AZ} - \overrightarrow{EZ} + \overrightarrow{ET} = \overrightarrow{AZ} + \overrightarrow{ZE} + \overrightarrow{ET} = \overrightarrow{AT}$

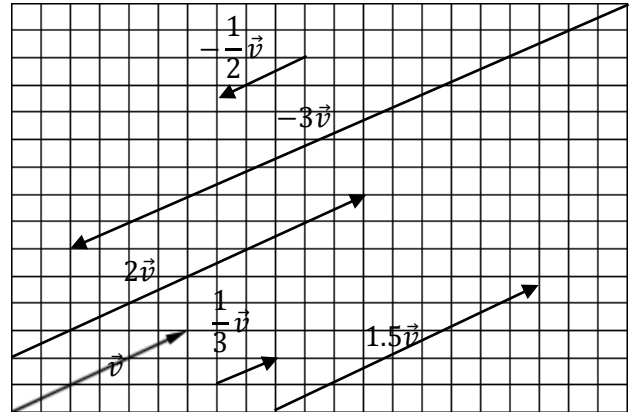


## 4 – Multiplication d'un vecteur par un nombre

**Définition 5** : Soit  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  un vecteur et soit  $k$  un nombre réel alors  $k \cdot \vec{u}$  est le vecteur de coordonnées  $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$ .

**Exemple 10** : On considère le vecteur  $\vec{v} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Déterminer les coordonnées des vecteurs suivants puis représenter-les à l'aide du quadrillage ci-contre :

- $2 \vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \times 6 \\ 2 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 12 \\ 6 \end{pmatrix}$
- $\frac{1}{3} \vec{v} = \begin{pmatrix} 1/3 \times 6 \\ 1/3 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $-3 \vec{v} = \begin{pmatrix} -3 \times 6 \\ -3 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 \\ -9 \end{pmatrix}$
- $-\frac{1}{2} \vec{v} = \begin{pmatrix} -0.5 \times 6 \\ -0.5 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -1.5 \end{pmatrix}$
- $1,5 \vec{v} = \begin{pmatrix} 1.5 \times 6 \\ 1.5 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 4.5 \end{pmatrix}$
- $0 \vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \times 6 \\ 0 \times 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \vec{0}$



**Remarque** : Tous ces vecteurs ont même directions.

**Propriété 8** : On considère deux vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $k$  et  $k'$  deux nombres réels. On a les propriétés suivantes :

- |   |   |
|---|---|
| (1) $0 \cdot \vec{u} = \vec{0}$                                       | (2) $k \cdot \vec{0} = \vec{0}$                                   |
| (3) $k \cdot (\vec{u} + \vec{v}) = k \cdot \vec{u} + k \cdot \vec{v}$ | (4) $(k + k') \cdot \vec{u} = k \cdot \vec{u} + k' \cdot \vec{u}$ |
| (5) $k \cdot (k' \cdot \vec{u}) = (k \cdot k') \cdot \vec{u}$         |   |

## 5 – Vecteurs colinéaires

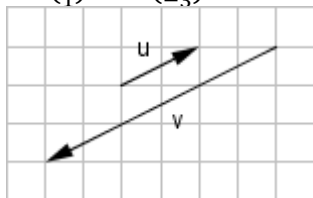
**Définition 6** : Deux vecteurs sont **colinéaires** s'ils ont la même direction.

**Propriété 9** : Deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires si et seulement si il existe un nombre  $k$  tel que :

$$\vec{v} = k \times \vec{u}$$

**Exemple 11** : Les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont-ils colinéaires ?

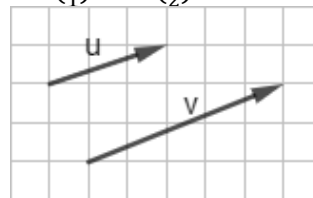
- $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} -6 \\ -3 \end{pmatrix}$



$$\vec{v} \begin{pmatrix} -6 \\ -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \times 2 \\ -3 \times 1 \end{pmatrix} = -3 \cdot \vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires

- $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$

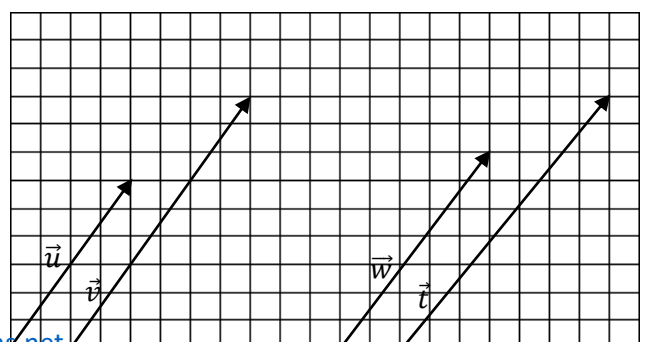


$2 = 2 \times 1$  et  $2 \times 3 = 6 \neq 5$   
Il n'y a donc pas de nombre  $k$  tel que  $\vec{v} = k \times \vec{u}$ .  
Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ne sont pas colinéaires

**Propriété 10** : Deux vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix}$  sont colinéaires si et seulement  $ad - bc = 0$ .

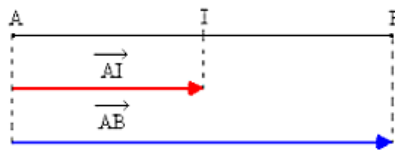
**Exemple 12** : Représenter les vecteurs suivants puis déterminer s'ils sont colinéaires ou non.

- $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \end{pmatrix}$  et  $\vec{v} \begin{pmatrix} 6 \\ 9 \end{pmatrix}$   
 $4 \times 9 - 6 \times 6 = 36 - 36 = 0$   
Donc  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires
- $\vec{w} \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \end{pmatrix}$  et  $\vec{t} \begin{pmatrix} 7 \\ 9 \end{pmatrix}$   
 $5 \times 9 - 7 \times 7 = 45 - 47 = -2 \neq 0$   
Donc  $\vec{w}$  et  $\vec{t}$  ne sont pas colinéaires



## 6 – Application à la géométrie plane

**Propriété 11** :  $I$  est le milieu du segment  $[AB]$  si et seulement si  $\vec{AI} = \vec{IB} = \frac{1}{2} \cdot \vec{AB}$ .

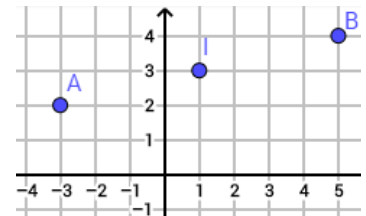


**Exemple 13** : On considère les points  $A(-3; 2)$ ,  $B(5; 4)$ . Montrer que  $I(1; 3)$  est le milieu du segment  $[AB]$

$$\vec{AB} = \begin{pmatrix} 8 \\ 2 \end{pmatrix}; \vec{AI} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{IB} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{On a donc bien } \vec{AI} = \vec{IB} = \frac{1}{2} \vec{AB}.$$

Donc  $I$  est le milieu du segment  $[AB]$



**Propriété 12** : Application de la colinéarité

- Trois points  $A$ ,  $B$  et  $C$  sont **alignés** si et seulement si les vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{AC}$  sont colinéaires.
- Deux droites  $(AB)$  et  $(CD)$  sont **parallèles** si et seulement si les vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{CD}$  sont colinéaires.

**Exemple 14** : On considère les points  $A(-5; 7)$ ,  $B(-4; 4)$  et  $C(-2; -2)$

1) Les points  $A$ ,  $B$  et  $C$  sont-ils alignés ?

$$\vec{AB} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 - (-5) \\ 4 - 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AC} = \begin{pmatrix} x_C - x_A \\ y_C - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 - (-5) \\ -2 - 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AC} = \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \times 1 \\ 3 \times (-3) \end{pmatrix} = 3\vec{AB}$$

Donc les vecteurs  $\vec{AC}$  et  $\vec{AB}$  sont donc colinéaires

Donc les points  $A$ ,  $B$  et  $C$  sont alignés.

2) On considère les points  $D(0; 5)$  et  $E(3; 1)$ .

Les droites  $(AD)$  et  $(BE)$  sont-elles parallèles ?

$$\vec{AD} = \begin{pmatrix} x_D - x_A \\ y_D - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - (-5) \\ 5 - 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{BE} = \begin{pmatrix} x_E - x_B \\ y_E - y_B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 - (-4) \\ 1 - 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$5 \times 3 - 2 \times 7 = 15 - 14 = 1 \neq 0$$

Donc les vecteurs  $\vec{AD}$  et  $\vec{BE}$  ne sont pas colinéaires.

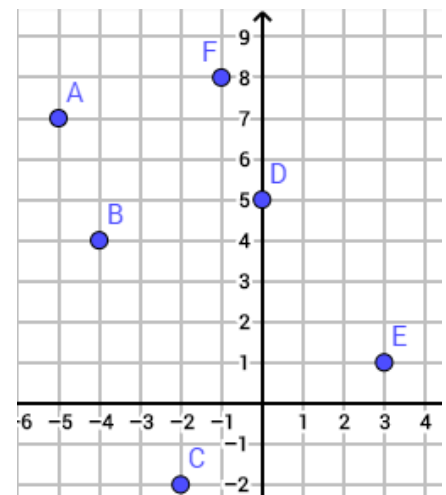
Donc les droites  $(AD)$  et  $(BE)$  ne sont pas parallèles.

3) Déterminer les coordonnées du point  $F$ , tel que  $ABDF$  soit un parallélogramme.

$$ABDF \text{ est un parallélogramme} \Leftrightarrow \vec{AF} = \vec{BD}$$

$$\begin{pmatrix} x_F - x_A \\ y_F - y_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_D - x_B \\ y_D - y_B \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_F - (-5) \\ y_F - 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 - (-4) \\ 5 - 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Donc  $x_F + 5 = 4$  d'où  $x_F = 4 - 5 = -1$  et  $y_F - 7 = 1$  d'où  $y_F = 1 + 7 = 8$ . Finalement,  $F(-1; 8)$

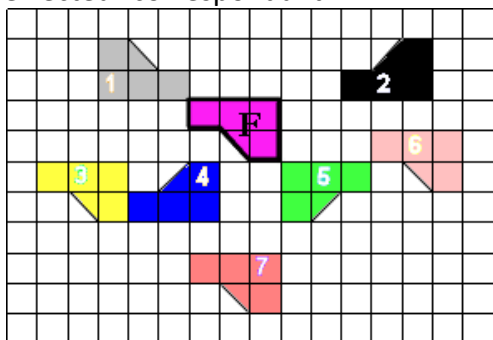


# Vecteurs - Exercices

## Vecteurs & Translation

### 1 (Translation 1)

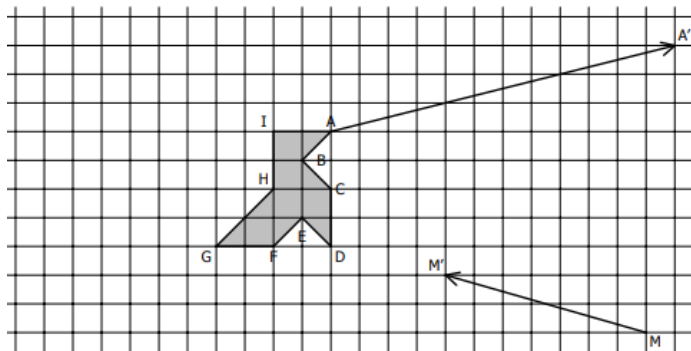
Quelles sont les figures qui peuvent être obtenues à partir de la figure  $F$  par translation. Représenter alors le vecteur correspondant.



### 2 (Translation 2)

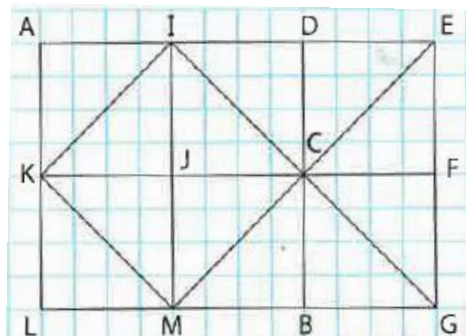
Dessiner l'image de la figure ci-dessus par :

- La translation qui transforme  $A$  en  $A'$
- La translation de vecteur  $\overrightarrow{MM'}$



### 2 (Translation 3)

Compléter le tableau suivant avec les points de la figure :

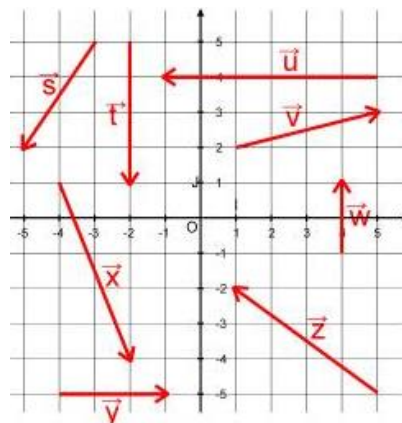


La translation de vecteur	transforme	en
$\overrightarrow{CE}$	L	
$\overrightarrow{DA}$		M
	ECG	IKM
	[FJ]	[CK]

## Notion de Vecteur, Coordonnées

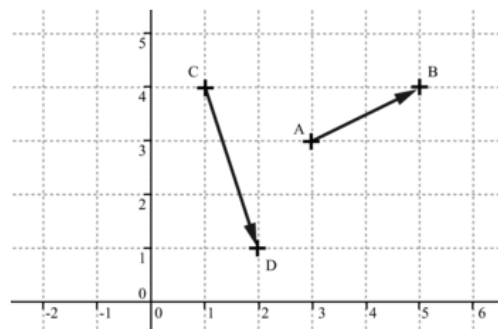
### 4 (Coordonnées – Lecture graphique)

Lire graphiquement les coordonnées des vecteurs représentés ci-dessous.



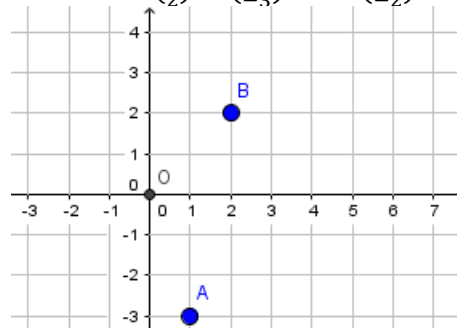
### 5 (Coordonnées – Calcul)

On considère les points  $A(3; 5)$ ,  $B(5; 4)$ ,  $C(1; 4)$  et  $D(2; 1)$ . Donner la direction, le sens et la longueur des vecteurs  $\overrightarrow{AB}$  et  $\overrightarrow{CD}$  puis calculer leurs coordonnées.



### 6 (Représentants 1)

Soit les vecteurs  $\vec{u}\left(\begin{smallmatrix} 5 \\ 2 \end{smallmatrix}\right)$ ,  $\vec{v}\left(\begin{smallmatrix} 1 \\ -3 \end{smallmatrix}\right)$  et  $\vec{w}\left(\begin{smallmatrix} -3 \\ -2 \end{smallmatrix}\right)$

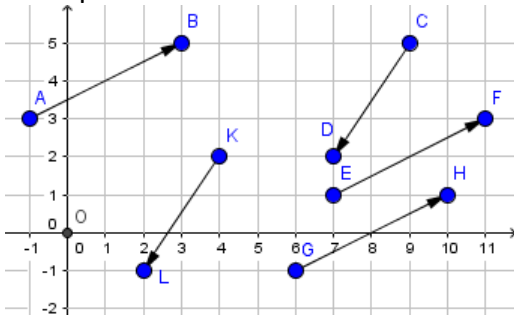


- Placer le point  $C$  tel que  $\overrightarrow{AC} = \vec{u}$ .
- Tracer le représentant d'origine  $B$  du vecteur  $\vec{v}$ .
  - Donner un autre représentant du vecteur  $\vec{v}$ .
- Représenter le vecteur  $\vec{w}$  en choisissant comme origine le point  $O$  du repère.
- Placer le point  $D$  tel que  $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$
  - Quel est la nature du quadrilatère  $ABDC$  ?



### 7 (Représentants 2)

Soit les vecteurs  $\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $\vec{v} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ . On a tracé ci-dessous, plusieurs vecteurs. Déterminer ceux qui sont des représentants du vecteur  $\vec{u}$  et ceux qui sont des représentants du vecteur  $\vec{v}$ .



### 8 (Calcul mental)

Calculer de tête les coordonnées du vecteur  $\overrightarrow{AB}$

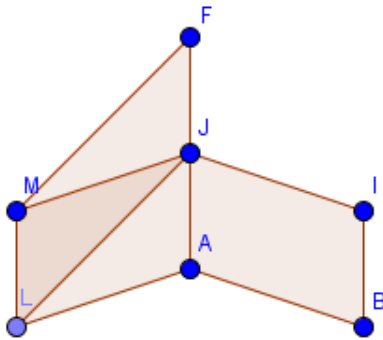
a.  $A(1; 2)$  et  $B(4,1)$       b.  $A(-5; 1)$  et  $B(6, -2)$   
 c.  $A(10; -5)$  et  $B(10,0)$       d.  $A(-6; 1)$  et  $B(6,1)$

### 9 (Algorithme)

Ecrire un algorithme qui lit les coordonnées de deux points  $A$  et  $B$  et qui renvoie les coordonnées du vecteur  $\overrightarrow{AB}$ .

### 10 (Parallélogramme 1)

Dans la figure ci-dessous,  $ABIJ$ ,  $AJML$  et  $LJFM$  sont des parallélogrammes.



- Que peut-on dire des vecteurs  $\overrightarrow{BI}$  et  $\overrightarrow{AJ}$  ?
  - En déduire que le quadrilatère  $BIML$  est un parallélogramme.
- Montrer que  $\overrightarrow{AJ} = \overrightarrow{JF}$
  - En déduire l'existence d'un quatrième parallélogramme sur la figure.

### 11 (Parallélogramme 2)

Dans un repère  $(O, I, J)$ , on considère les points  $A(1; 2)$ ,  $B(5; 4)$ ,  $C(2; 1)$ ,  $D(-2; -1)$ .

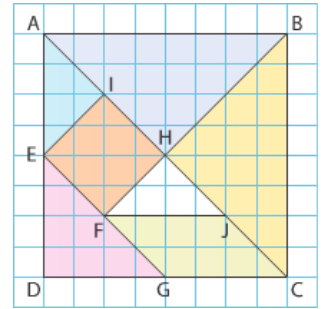
- Faire une figure.
- Montrer que  $ABCD$  est un parallélogramme.
- Placer le point  $E(6; 2)$ . Déterminer les coordonnées du point  $F$  tel que  $CBEF$  soit un parallélogramme.
- Que dire du quadrilatère  $ADEF$  ? Justifier.

## Somme de deux vecteurs

### 12 (Tangram)

Le Tangram est un jeu chinois qui est composé de différentes pièces :

- Un carré
- Un parallélogramme
- Des triangles rectangles isocèles de différentes tailles.



1) En utilisant uniquement les points de la figure, écrire sous forme d'un seul vecteur les sommes suivantes. Justifier :

- $\overrightarrow{FJ} + \overrightarrow{FG}$       b.  $\overrightarrow{EI} + \overrightarrow{EF}$
- $\overrightarrow{AI} + \overrightarrow{HF}$       d.  $\overrightarrow{IH} + \overrightarrow{JC}$

2) Donner sans justifier un représentant des vecteurs suivants

- $\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{JF}$       b.  $\overrightarrow{FJ} - \overrightarrow{IE}$
- $\overrightarrow{BH} + \overrightarrow{EG} + \overrightarrow{JF}$       d.  $\overrightarrow{HC} - \overrightarrow{AB} - \overrightarrow{BH}$

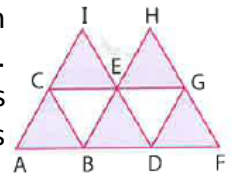
3) Lire les coordonnées des vecteurs  $\overrightarrow{EF}$  ;  $\overrightarrow{FJ}$  ;  $\overrightarrow{BC}$  ;  $\overrightarrow{EF} + \overrightarrow{FJ}$  ;  $\overrightarrow{BC} - \overrightarrow{FJ}$

4) Placer les points

- $K$  tel que  $\overrightarrow{HK} = \overrightarrow{FJ} + \overrightarrow{DE}$
- $L$  tel que  $\overrightarrow{AL} = \overrightarrow{HC} - \overrightarrow{EI}$
- $M$  tel que  $\overrightarrow{MH} = \overrightarrow{HJ} + \overrightarrow{HF}$

### 13 (Pavage)

Cette figure est constituée d'un assemblage de triangle équilatéraux. Compléter chacune des égalités suivantes en utilisant un des points de la figure.



- $\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{EH} = \overrightarrow{A \dots}$
- $\overrightarrow{CE} + \overrightarrow{FB} = \overrightarrow{E \dots}$
- $\overrightarrow{AH} + \overrightarrow{ID} = \overrightarrow{A \dots}$
- $\overrightarrow{ID} + \overrightarrow{BC} + \overrightarrow{EC} = \overrightarrow{G \dots}$
- $\overrightarrow{HE} + \overrightarrow{CB} + \overrightarrow{DF} + \dots \overrightarrow{I} = \overrightarrow{0}$
- $\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{EF} - \dots \overrightarrow{G} = \overrightarrow{CH}$

### 14 (Segment)

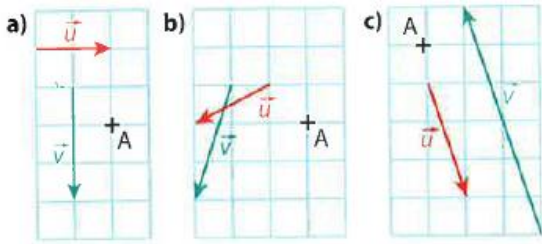


- Placer les points  $E$ ,  $F$  et  $G$  tel que
  - $\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{DE}$
  - $\overrightarrow{DG} + \overrightarrow{EG} = \overrightarrow{0}$
  - $\overrightarrow{HD} + \overrightarrow{AC} + \overrightarrow{DA} = \overrightarrow{DE}$
- Compléter par le point qui convient
  - $\overrightarrow{CD} + \overrightarrow{ED} = \dots \overrightarrow{A}$
  - $\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{C \dots} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{0}$



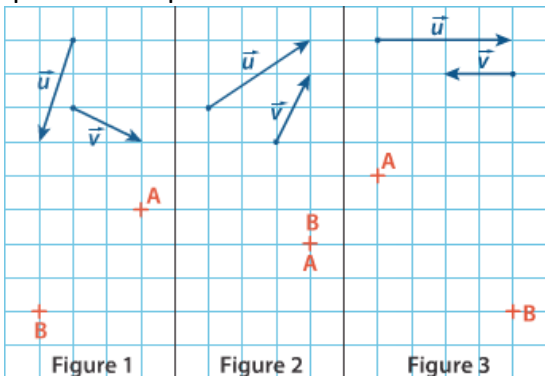
**15 (Représenter la somme 1)**

Dans chacun des cas, reproduire la figure puis construire le représentant d'origine  $A$  des vecteurs  $\vec{u} + \vec{v}$  et  $\vec{u} - \vec{v}$

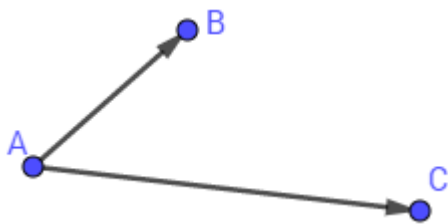
**16 (Représenter la somme 2)**

Dans chacun des cas, reproduire la figure sur un quadrillage puis construire

- Le point  $C$  tel que  $\vec{AC} = \vec{u} + \vec{v}$
- Le point  $D$  tel que  $\vec{BD} = \vec{u} - \vec{v}$
- Le point  $E$  tel que  $\vec{EC} + \vec{ED} = \vec{0}$

**17 (Représenter la somme 3)**

Construire le vecteur  $\vec{AB} + \vec{AC}$

**18 (Représenter la somme 4)**

Soit  $ABC$  un triangle

- 1) Placer les points  $M$  et  $N$  tel que  $\vec{AM} = \vec{AB} + \vec{AC}$  et  $\vec{AN} = \vec{AB} - \vec{AC}$
- 2) Placer les points  $P$  et  $Q$  tel que  $\vec{AP} = \vec{CA} + \vec{BA}$  et  $\vec{AQ} = \vec{AC} - \vec{AB}$

**19 (Représenter la somme 5)**

Construire un carré  $ABCD$  de centre  $O$  et de côté  $4\text{ cm}$ , puis à l'aide du compas, construire le représentant du vecteur :

- a.  $\vec{u} = \vec{AO} + \vec{AB}$  d'origine  $A$
- b.  $\vec{v} = \vec{DA} + \vec{CO}$  d'origine  $D$
- c.  $\vec{w} = \vec{AB} + \vec{AD} + \vec{CO}$  d'origine  $C$

**20 (Relation de Chasles 1)**

A l'aide de la relation de Chasles, Simplifier les écritures des vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  et  $\vec{w}$ .

- a.  $\vec{u} = \vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CA}$
- b.  $\vec{v} = \vec{AB} - \vec{AC} + \vec{BC} - \vec{BA}$
- c.  $\vec{w} = \vec{MA} - \vec{MB} - \vec{AB}$

**21 (Relation de Chasles 2)**

Simplifier les écritures suivantes :

- a.  $\vec{AR} + \vec{BA} + \vec{RC}$
- b.  $\vec{OW} + \vec{LO} + \vec{XL}$
- c.  $\vec{PR} - \vec{PG} + \vec{RF}$
- d.  $\vec{AB} - \vec{CD} - \vec{AC}$

**22 (Dans un triangle)**

$ABC$  est un triangle et  $M$  un point quelconque intérieur au triangle.

- 1) Placer les points  $D, E$  et  $F$  tel que

- a.  $\vec{MD} = \vec{MA} + \vec{BC}$
- b.  $\vec{ME} = \vec{MB} + \vec{CA}$
- c.  $\vec{MF} = \vec{MC} + \vec{AB}$

- 2) Démontrer que :

$$\vec{MD} + \vec{ME} + \vec{MF} = \vec{MA} + \vec{MB} + \vec{MC}$$

**23 (Coordonnées – Calcul mental)**

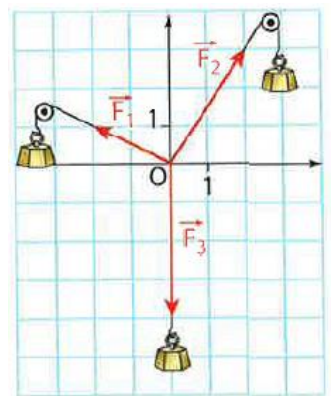
Dans un repère, on considère les vecteurs suivants

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{CD} \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{EF} \begin{pmatrix} 0 \\ 10 \end{pmatrix}$$

- 1) Calculer mentalement les coordonnées des vecteurs  $\vec{u} = \vec{AB} + \vec{CD}$  et  $\vec{v} = \vec{EF} + \vec{BA}$ .
- 2) Que peut-on en déduire sur  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  ?

**24 (Système à l'équilibre)**

En physique une force est représentée par un vecteur. Le système est équilibré lorsque la somme des forces qui s'exercent sur ce système est égale au vecteur nul  $\vec{0}$ .



- 1) Lire les coordonnées des vecteurs  $\vec{F}_1, \vec{F}_2$  et  $\vec{F}_3$ .
- 2) Calculer  $\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3$ .
- 3) Que peut-on en déduire pour ce système ?

**25 (Calcul de coordonnées)**

Dans un repère du plan, on considère les points  $A(1; 3)$ ,  $B(0; 4)$  et  $C(5; 0)$ . Déterminer par le calcul les coordonnées des points :

- 1)  $H$  tel que  $\vec{AH} + \vec{BH} = \vec{AC}$
- 2)  $M$  tel que  $\vec{MA} + \vec{MB} + \vec{MC} = \vec{0}$
- 3)  $D$  tel que  $ABCD$  soit un parallélogramme.

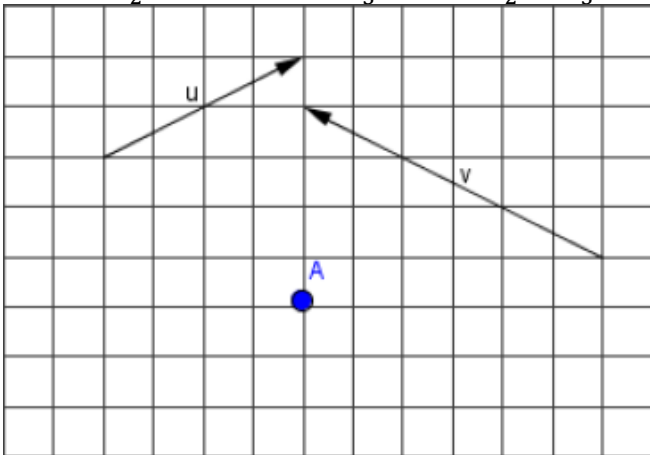


## Produit d'un vecteur par un nombre

### 26 (Représenter $k \cdot \vec{u}$ )

Placer les points  $M$ ,  $N$  et  $P$  tel que :

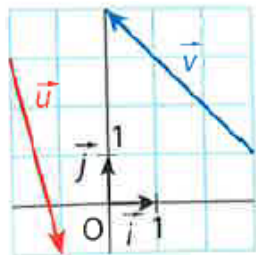
$$\overrightarrow{AM} = \frac{1}{2}\vec{u} + \vec{v}; \overrightarrow{AN} = -\frac{2}{3}\vec{v}; \overrightarrow{AP} = \frac{1}{2}\vec{u} - \frac{2}{3}\vec{v}$$



### 27 (Coordonnées)

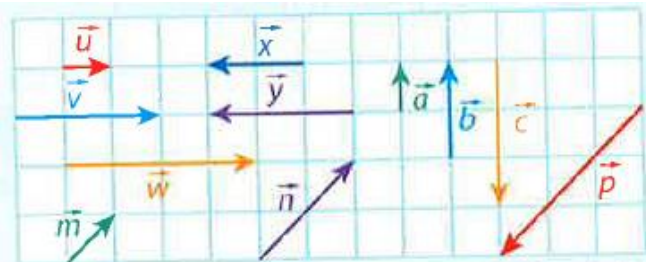
Déterminer les coordonnées des vecteurs :

- a)  $\vec{u}$                       b)  $\vec{v}$   
 c)  $3\vec{u}$                       d)  $-2\vec{v}$   
 e)  $-\frac{1}{5}\vec{u}$                       f)  $3\vec{u} - 2\vec{v}$



### 28 (Lecture graphique)

Dans chacun des cas, compléter les égalités suivantes en utilisant un nombre réel.



- a)  $\vec{v} = \dots \vec{u}$                       b)  $\vec{y} = \dots \vec{x}$                       c)  $\vec{b} = \dots \vec{a}$   
 d)  $\vec{n} = \dots \vec{m}$                       e)  $\vec{u} = \dots \vec{w}$                       f)  $\vec{u} = \dots \vec{y}$   
 g)  $\vec{b} = \dots \vec{c}$                       h)  $\vec{m} = \dots \vec{p}$                       i)  $\vec{w} = \dots \vec{v}$   
 j)  $\vec{y} = \dots \vec{w}$                       k)  $\vec{c} = \dots \vec{b}$                       l)  $\vec{n} = \dots \vec{p}$

### 29 (Droite graduée)

Sur une droite graduée, on a placé les points  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$  et  $E$ . Dans chacun des cas trouver le nombre réel  $k$  tel que  $\vec{v} = k \cdot \vec{u}$



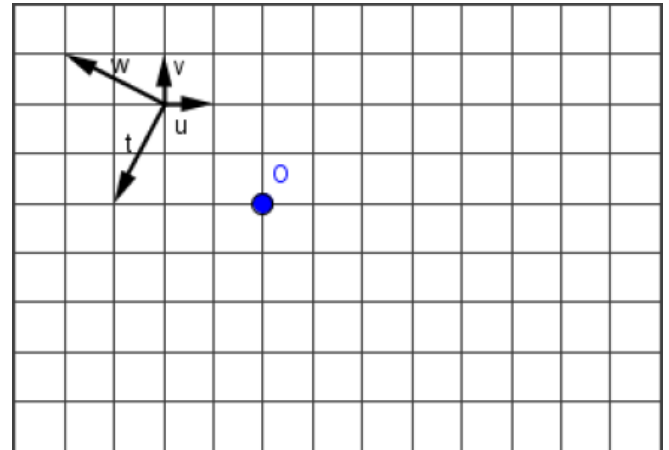
- a.  $\vec{v} = \overrightarrow{AB}$  et  $\vec{u} = \overrightarrow{AE}$   
 b.  $\vec{v} = \overrightarrow{AD}$  et  $\vec{u} = \overrightarrow{BE}$   
 c.  $\vec{v} = \overrightarrow{EC}$  et  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$   
 d.  $\vec{v} = \overrightarrow{CD}$  et  $\vec{u} = \overrightarrow{DE}$

### 30 (Circuit)

Les vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$  et  $\vec{t}$  sont représentés sur la figure ci-dessous. A partir du point  $O$ , on définit un « circuit » par les égalités vectorielles suivantes :

$$\overrightarrow{OA} = 2\vec{u}; \overrightarrow{AB} = -2\vec{w}; \overrightarrow{BC} = -4\vec{u}; \overrightarrow{CD} = -2\vec{v};$$

$$\overrightarrow{DE} = 2\vec{w}; \overrightarrow{EF} = -2\vec{t}; \overrightarrow{FG} = -3\vec{w}$$



- Placer les points  $A$ ,  $B$ ,  $C$ ,  $D$ ,  $E$ ,  $F$  et  $G$ .
- Exprimer les vecteurs  $\vec{t}$  et  $\vec{w}$  en fonction des vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .
- a. Exprimer  $\overrightarrow{OG}$  en fonction de  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .  
 b. Vérifier graphiquement votre résultat

### 31 (Réduire)

Dans chaque cas, réduire l'expression suivante :

- $2(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AC}) + \overrightarrow{CA}$
- $5\overrightarrow{EF} - 3(\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{EF}) + 2(\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{EF})$
- $\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{AB}$
- $3\overrightarrow{AE} + \overrightarrow{DE} - \overrightarrow{DF} + 3\overrightarrow{FA}$

### 32 (Segment 1)

1) Tracer un segment  $[AB]$  de longueur  $6 \text{ cm}$

2) Placer les points  $C$ ,  $D$ ,  $E$  tel que :

$$\overrightarrow{AC} = \frac{1}{3}\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{BD} = \frac{1}{2}\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{AE} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{AB}$$

3) Trouver les nombres  $x$ ,  $y$  et  $z$  tel que

$$\overrightarrow{AD} = x\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{BE} = y\overrightarrow{AB}; \overrightarrow{CD} = z\overrightarrow{BE}$$

### 33 (Segment 2)

Soit  $[AB]$  un segment de longueur  $10 \text{ cm}$ .

On considère le point  $D$  tel que :  $\overrightarrow{DA} + 4\overrightarrow{DB} = \vec{0}$

1) Montrer que  $\overrightarrow{AD} = \frac{4}{5}\overrightarrow{AB}$

2) Construire le point  $D$

### 34 (Dans un repère)

Soient les points  $A(4; 2)$ ,  $B(-2; 1)$ ,  $C(-3; 5)$  ainsi que le point  $M(x; y)$  tel que  $\overrightarrow{AM} = 2\overrightarrow{AB} - 3\overrightarrow{AC}$ .

- Faire une figure
- Calculer les coordonnées de  $\overrightarrow{AB}$ ,  $\overrightarrow{AC}$  et de  $\overrightarrow{AM}$
- En déduire par le calcul les coordonnées de  $M$



## Vecteurs colinéaires

### 35 (Vecteurs colinéaires 1)

Dans chacun des cas suivants, déterminer mentalement si les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires ou non.

- a)  $2\vec{u} + \vec{v} = \vec{0}$ .
- b)  $-3\vec{u} = -\frac{1}{2}\vec{v}$ .
- c)  $\vec{u}(4; -2)$  et  $\vec{v}(-1; \frac{1}{2})$ .
- d)  $\vec{u}(5; 1)$  et  $\vec{v}(9; 2)$ .

### 36 (Vecteurs colinéaires 2)

Dans chacun des cas suivants, montrer que les vecteurs  $\vec{AB}$  et  $\vec{CD}$  sont colinéaires.

- a)  $4\vec{AD} - 4\vec{BD} + 2\vec{CD} = \vec{0}$
- b)  $\vec{CB} + 2\vec{AC} + \vec{DB} = \vec{0}$
- c)  $5\vec{AB} - 3\vec{CB} = 7\vec{AD} - 4\vec{AC}$

### 37 (Algorithmique)

1) Compléter l'algorithme suivant :

Variables :

$x_A, x_B, y_B, x_C, y_C, x_D, y_D$  :  
type nombre.

$a, b, c, d$  : type nombre.

Initialisations :

Saisir  $x_A, x_B, y_B, x_C, y_C, x_D, y_D$

Traitement :

Affecter à  $a$  la valeur  $x_B - x_A$ .

Affecter à  $b$  la valeur  $y_B - y_A$ .

Affecter à  $c$  la valeur  $x_D - x_C$ .

Affecter à  $d$  la valeur  $y_D - y_C$ .

Si  $a \times d = b \times c$  alors

Afficher .....

sinon

Afficher .....

Fin Si

2) Exécuter l'algorithme avec les points

- a.  $A(-1; 1), B(2; 5), C(1; 4)$  et  $D(-5; -4)$
- b.  $A(-2; 0), B(0; 5), C(3; 7)$  et  $D(-2; 3)$

### 38 (Point quelconque)

On considère les points  $A(2; 3)$  et  $B(4; 1)$ .

Soit  $M(x; y)$  un point quelconque.

A quelle condition, portant sur  $x$  et  $y$ , les vecteurs  $\vec{AM}$  et  $\vec{AB}$  sont-ils colinéaires ?

## Application géométriques

### 39 (Points alignés)

Soit  $DEF$  un triangle.

Soit  $P$  tel que  $\vec{DP} = -3\vec{EF}$

Soit  $Q$  tel que  $\vec{DQ} = \frac{2}{3}\vec{EF}$

Montrer que les points  $D, P$  et  $Q$  sont alignés.

### 40 (Points alignés 2)

Soit  $IJKL$  un parallélogramme.

Soit  $M$  tel que  $\vec{IM} = 4\vec{IJ}$

Soit  $N$  tel que  $\vec{LN} = 2\vec{JK} - 5\vec{IJ}$

- 1) a. Montrer que  $\vec{KM} = 3\vec{IJ} - \vec{JK}$   
b. Montrer que  $\vec{KN} = -6\vec{IJ} + 2\vec{JK}$
- 2) Démontrer que  $K, M$  et  $N$  sont alignés

### 41 (Droites parallèles)

Soit  $ABC$  un triangle.

Soit  $M$  tel que  $\vec{AM} = 3\vec{AC} - \vec{AB}$

Soit  $N$  tel que  $\vec{AN} = \vec{BC} - \vec{AC}$

Montrer que les droites  $(MN)$  et  $(AC)$  sont parallèles.

### 42 (Dans un repère)

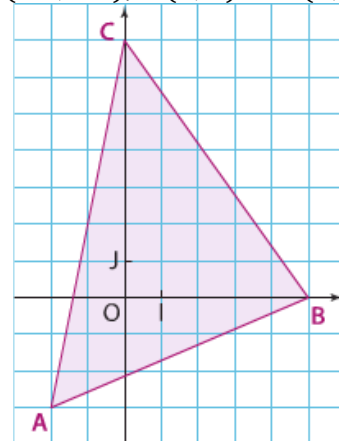
Soit  $ABC$  un triangle.

- 1) Placer le point  $D$  tel que  $\vec{AD} = 3\vec{AB} - 2\vec{AC}$ .
- 2) Déterminer les coordonnées de  $B, C$  et  $D$  dans le repère  $(A; \vec{AB}; \vec{AC})$ .
- 3) Démontrer que  $B, C$  et  $D$  sont alignés

### 43 (Centre de gravité)

On considère les points  $A, B$  et  $C$  tels que :

$A(-2; -3), B(5; 0)$  et  $C(0; 7)$



Soit  $G$  le centre de gravité du triangle  $ABC$

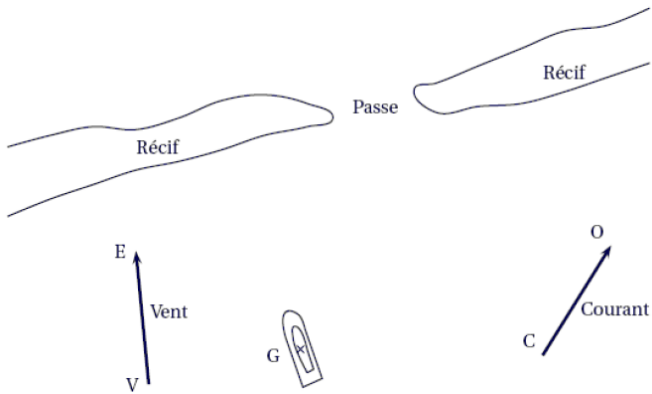
- 1) Calculer les coordonnées du milieu  $K$  de  $[BC]$
- 2) Quel est le nombre  $\lambda$  tel que  $\vec{AG} = \lambda \vec{AK}$  ?
- 3) Calculer les coordonnées de  $\vec{AK}$  puis de  $\vec{AG}$
- 4) En déduire les coordonnées du point  $G$
- 5) Prouver que  $\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$



## Problèmes

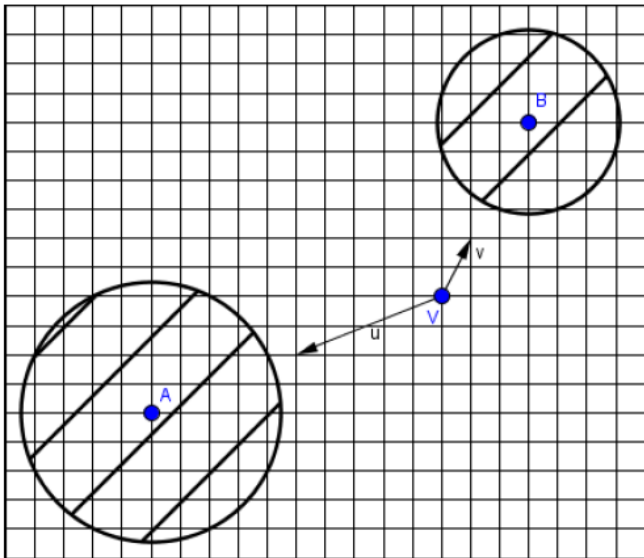
### 44 (Bateau)

L'embarcation est en panne. Va-t-elle s'échouer sur le récif ?



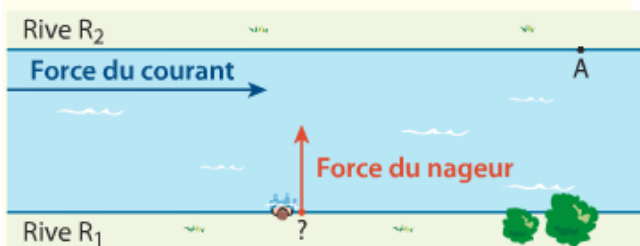
### 45 (Dans l'espace)

Un vaisseau spatial, à l'arrêt dans l'espace, est soumis aux forces d'attraction de deux astres A et B. Dans quelle direction doit-il déclencher son moteur pour rester immobile ?



### 46 (Traversée)

Un nageur se trouve sur la rive  $R_1$  d'une rivière dont les berges sont parallèles. De quel endroit doit-il quitter cette rive pour atteindre la balise située en A sur la rive  $R_2$  ?



### 47 (Points alignés)

Dans cette figure  $ABCD$  est un carré et  $ABE$  et  $BCF$  sont des triangles équilatéraux. Les points  $D$ ,  $E$  et  $F$  sont-ils alignés ?

